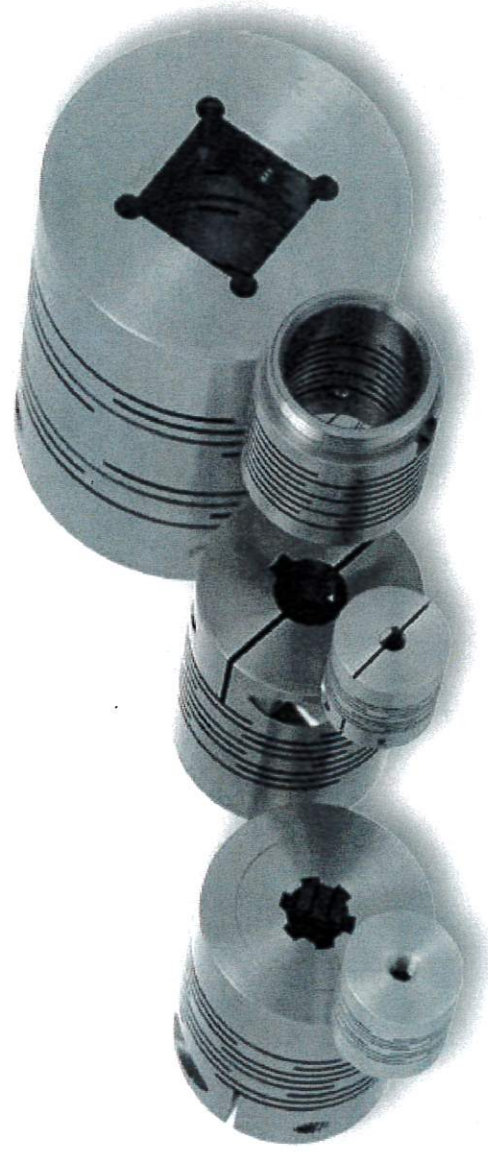


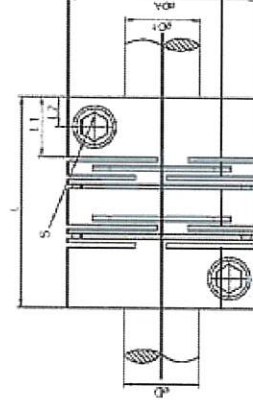


POWER TRANSMISSION
ACCOUPLLEMENTS RIGIDES EN TORSION



INIW

TYPE MWK



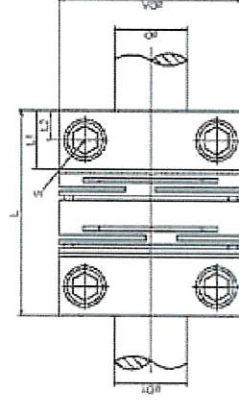
Taille	Dimensions en mm						S	DIN 912
	L	L1	L2	D	D1	DA		
16	23	7	3,5	3-6	3-6	1,6	M2,5 x 6	
18	16,6	5,5	2,75	3-6	3-6	1,8	M2,5 x 8	
20	28	8	4	3-8	3-8	2,0	M2,5 x 8	
22	20	5,5	2,75	3-10	3-10	2,2	M2,5 x 8	
25	28	8	4	6-12	6-12	2,5	M3 x 10	
30	40	11	5,5	6-14	6-14	3,0	M4 x 10	
40	48	11	5,5	6-19	6-19	4,0	M5 x 14	
50	65	19	9,5	10-26	10-26	5,0	M6 x 16	
60	80	25	12,5	10-30	10-30	6,0	M8 x 18	
70	95	25	12,5	15-35	15-35	7,0	M8 x 25	
80	100	25	12,5	20-40	20-40	8,0	M8 x 25	

Taille	Couple T _{EN} Nm		Vitesse de rotation min ⁻¹	Décalage ¹⁾		Rigidité en torsion 10 ³ Nm/roue		Poids ¹⁾ g			
	Al ¹⁾	VA ¹⁾		Angularité °	axial mm	radial mm	Al ¹⁾	VA ¹⁾	Al ¹⁾	VA ¹⁾	St ¹⁾
16	3	-	10000	±0,3	±0,2	0,3	-	10	28	-	-
18	3	6	10000	±0,3	±0,2	0,4	0,7	5	18	-	-
20	5	12	9500	±0,3	±0,2	0,5	0,8	15	45	-	-
22	3	6	9500	±0,3	±0,2	0,6	0,9	12	40	-	-
25	7	16	8000	±0,3	±0,2	3,5	5	25	75	-	-
30	10	25	6000	±0,4	±0,3	5	8,5	50	160	-	-
40	19	36	5000	±0,4	±0,3	11,5	20	115	340	-	-
50	35	73	5000	±0,5	±0,3	35	55	250	650	-	-
60	70	-	4500	±0,5	±0,3	70	-	95	500	-	1350
70	130	-	4000	±0,5	±0,3	95	-	120	750	-	1890
80	180	-	3500	±0,5	±0,3	100	-	135	1040	-	3080

INIW

Explications 1) à 3) voir p.4

TYPE MWH



Taille	Dimensions en mm							
	L	L1	L2	D	DI	DA	S	DIN 912
30	40	11	5,5	6-14	6-14	30	M4 x 10	
40	48	11	5,5	6-19	6-19	40	M5 x 14	
50	65	19	9,5	10-26	10-26	50	M6 x 16	
60	80	25	12,5	10-30	10-30	60	M8 x 18	
70	95	25	12,5	15-35	15-35	70	M8 x 25	
80	100	25	12,5	20-40	20-40	80	M8 x 25	

Taille	Couple T_{VA} (Nm)		Vitesse de rotation n min^{-1}	Décalage ²⁾		Rigidité en torsion 10^3 Nm/roue		Poids ³⁾ g	
	Al ¹⁾	VA ¹⁾		Angularaire °	axial mm	radial mm	Al ¹⁾	VA ¹⁾	Al ¹⁾
30	10	25	6000	±0,4	±0,3	5	8,5	50	160
40	19	36	5000	±0,4	±0,3	11,5	20	115	340
50	35	73	5000	±0,5	±0,3	35	55	250	650
60	70	-	4500	±0,5	±0,3	70	-	95	1350
70	130	-	4000	±0,5	±0,3	95	-	120	1890
80	180	-	3500	±0,5	±0,3	100	-	135	3080

1) Matériau : alliage d'aluminium (Al) ou acier inoxydable (VA), à partir de la taille 60 : acier de décolletage (St)

2) Les valeurs indiquées sont les valeurs maximales admissibles et ne doivent être atteintes qu'individuellement. En cas de combinaisons de décalages, une réduction doit avoir lieu.

3) Pour accouplement sans trou

➤ Trou avec rainure selon DIN 6885 possible sur demande !

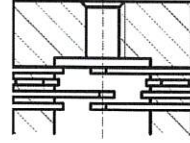
TYPES SPÉCIAUX

> Du fait de l'utilisation des accouplements pour les applications et les situations de montage les plus variées, ce système d'accouplement est disponible avec différentes exécutions de moyeux.

Ces exécutions se différencient principalement par leur forme.

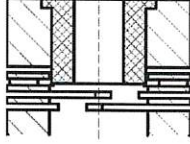
Les propriétés de l'accouplement – compensation des décalages des arbres, stabilité de résonance – sont bien entendu garanties.

Exécution pour arbres filetés
Type MWM



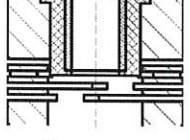
- Commandes
- Dispositifs de positionnement
- Tables rotatives, mélangeurs
- Appareils médicaux

Exécution pour arbre creux
Type MWT



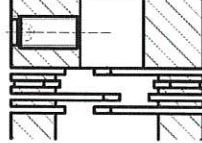
- Transmetteurs de vitesse
- Transmissions à arbres creux

Exécution pour arbre creux (isolant)
Type MWTI



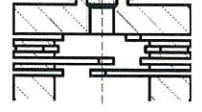
- Transmetteurs de vitesse
- Installations solaires

Exécution pour arbres aplatis
(arbres D), type MWD



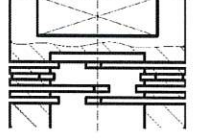
- Transmetteurs de vitesse et moteurs avec arbre D
- Codeurs incrémentaux
- Appareils de positionnement

Exécution pour arbre expansible
Type MWS



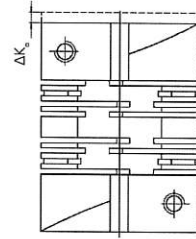
- Liaison engrenage planétaire, transmetteur de vitesse
- Liaison avec des arbres creux
- Montages en tunnel

Exécution avec tiges fileées
Type MWZ

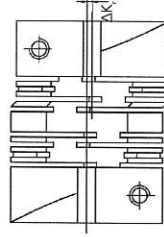


- Construction de dispositifs
- Rectifieuses
- Installations de convoyage
- Petits appareils, perceuses et appareils de forage

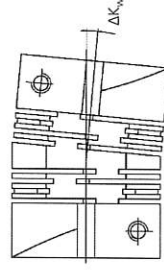
VALEURS DE DÉCALAGE AUTORISÉES



Décalage axial



Décalage radial



Décalage angulaire

- > Réduction des valeurs de décalage des arbres autorisées en cas de combinaison de décalages ou d'autres vitesses de rotation :

$$\frac{\Delta W_r}{\Delta K_r} + \frac{\Delta W_a}{\Delta K_a} + \frac{\Delta W_w}{\Delta K_w} \leq 1$$

$\Delta K_{r/a/w}$ = décalage radial, axial ou angulaire autorisé des arbres ou demi-accouplements

$\Delta W_{r/a/w}$ = décalage radial, axial ou angulaire autorisé des arbres ou demi-accouplements

DÉTERMINATION

- > Le couple de l'installation T_{AN} est déterminé avec :

$$T_{AN} \text{ [Nm]} = 9550 \times \frac{P_{Moteur} \text{ [kW]}}{n \text{ [min}^{-1}\text{]}}$$

- > Ce moment T_{AN} multiplié par un facteur de fonctionnement dépendant de l'application S donne le couple nominal nécessaire de l'accouplement T_{KN} .

Il s'agit de : $T_{KN} \cong S \times T_{AN}$

MINI

Facteur de fonctionnement S

Charge uniforme	1
Charge irrégulière	1.5
Chocs importants	2

- > Si des sollicitations par à-coups ou alternatives sont fréquentes, un contrôle selon DIN 740 est recommandé.

Un programme informatique correspondant est disponible. Pour ce contrôle, nous demandons les indications suivantes :

1. Type de machine motrice
2. Type de machine menée
3. Puissances de la machine motrice et de la machine menée
4. Vitesse de fonctionnement
5. Moments de choc
6. Moments d'excitation
7. Moments d'inertie des côtés charge et moteur
8. Démarrages par heure
9. Température ambiante